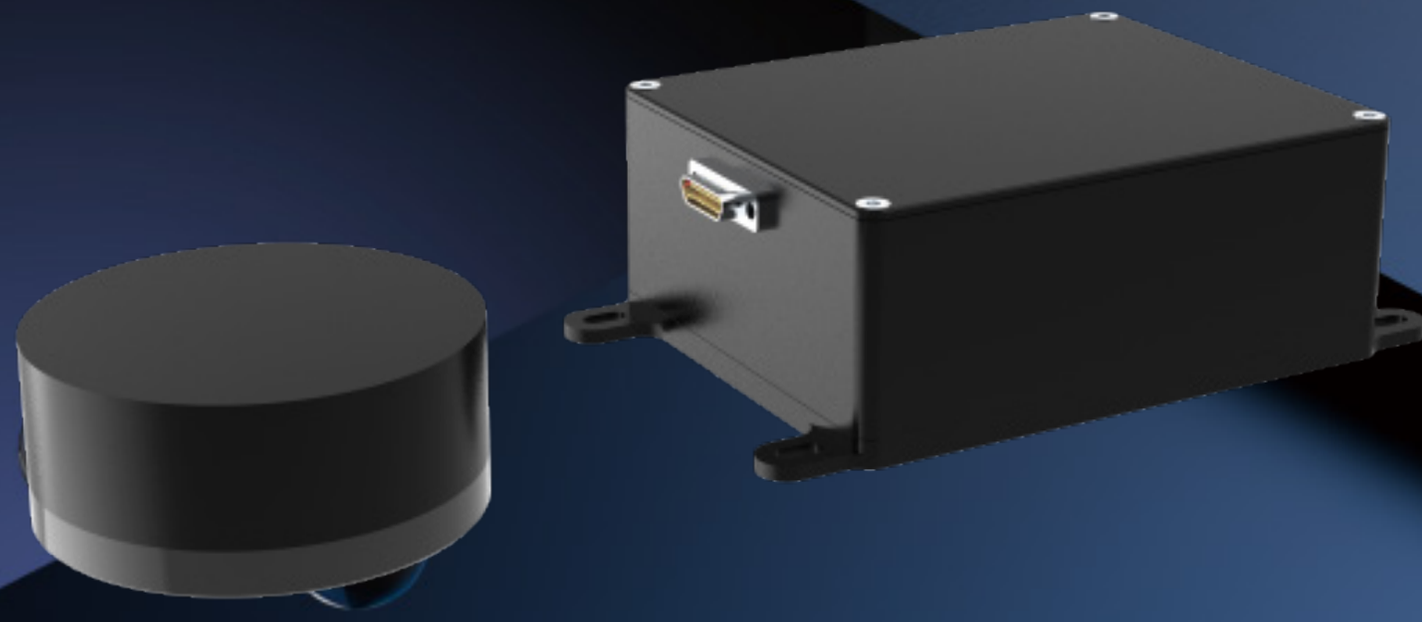
相控阵多普勒计程仪

海底鹰 深海科技

DeepNavi PA 600

小体积 | 高精度



水下测速导航利器

相控阵声学技术，输出稳定水下导航测速数据

DeepNavi PA600

小巧紧凑，复杂海底环境稳定测速

PA600 相控阵多普勒计程仪，代表多普勒计程仪技术的最新技术，具备 0.4% 高精度对底测速能力，最大测量量程可达 100 米。设备融合保利天同尖端声学相控阵技术、宽带测量技术以及宽带信号处理技术，即便在多变复杂的海底地形条件下，依旧能够输出精确稳定的测速数据，可满足行业内高精度等级的应用场景，为水下导航与定位系统提供重要技术支撑。

产品从设计到生产严格遵循行业最高质量标准与相关规范，整机全部选用高品质内部组件，经过精密加工以及多轮严苛测试，保障设备可以在各类恶劣环境条件下实现持续、稳定、可靠运行。设备采用分体化紧凑设计，换能器体积小巧，能够适配空间受限的水下平台安装需求。

不小于100m

最大底跟踪量程不小于100m
盲区不大于0.5m

高数据更新率

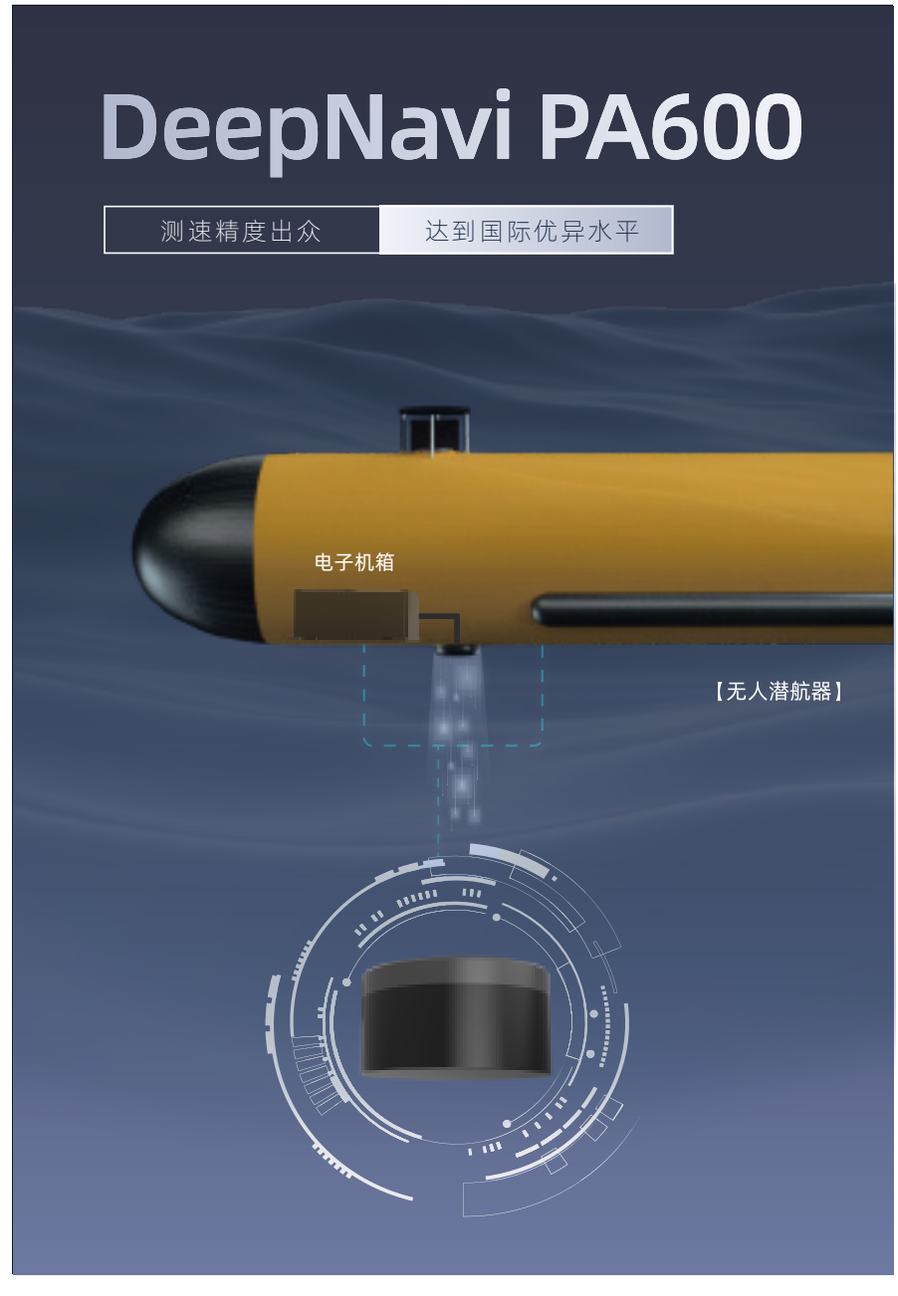
最大数据更新率 10Hz
实时输出运动数据

高测速精度

±0.4%±5毫米/秒
长期对底测速精度

小型分体构型

换能器、电子机箱分离
轻量化、安装灵活



应用领域 APPLICATION

精准稳定 出色达成各类任务

提供水下平台
对底三维运动速度

提供水下平台的对
底高度、深度等

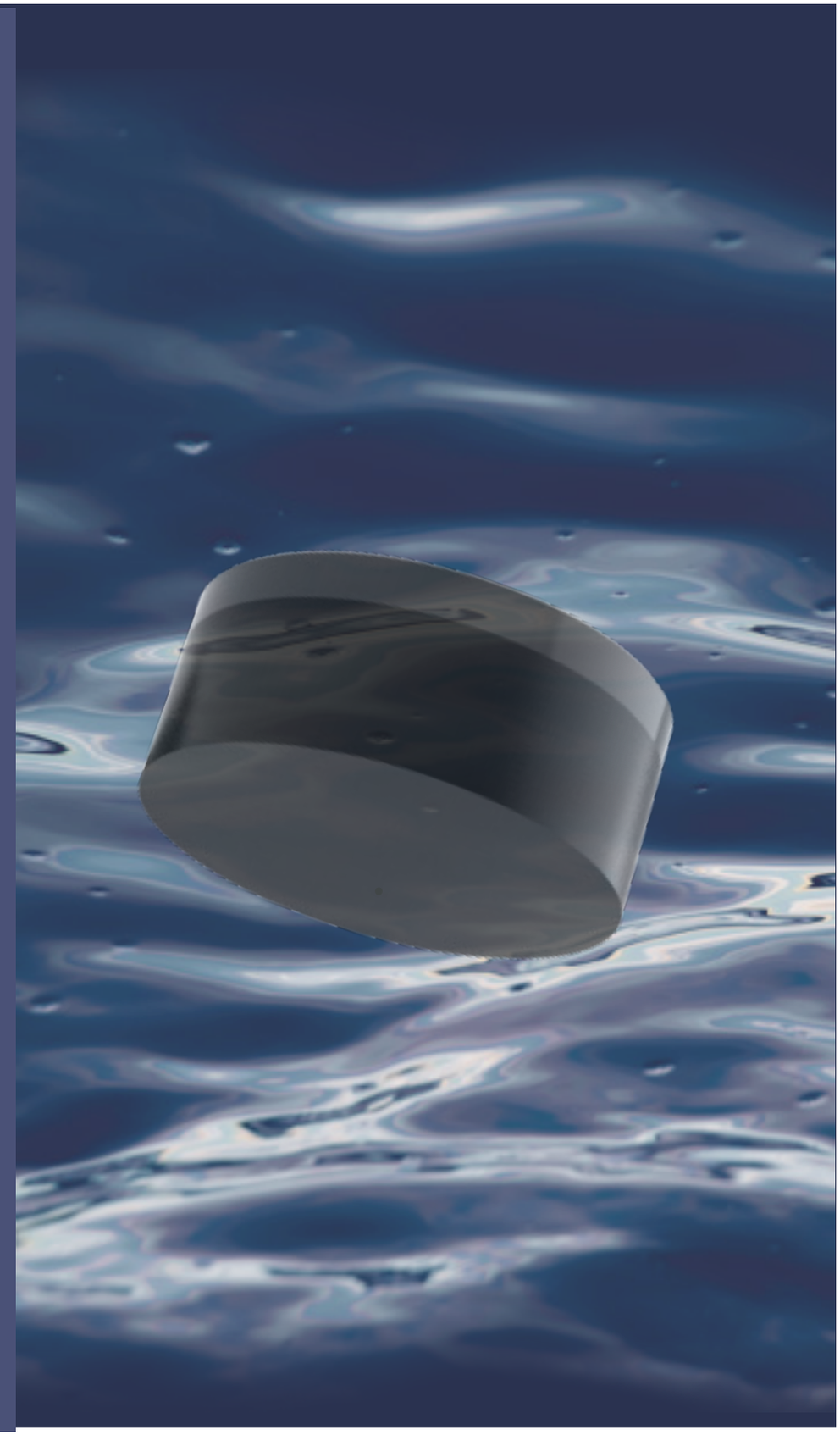
与惯导组合
实现高精度导航

AUV与ROV
水下导航

作为水面船
GNSS导航备份

测速数据配合惯导抑制漂移，实现长航程定位，适配空间紧凑的小型水下平台

DeepNavi PA600



产品参数

（注：所有重量、尺寸和数值均为近似值。本文件中的描述、规格和其他信息如有变更，恕不另行通

• 声学参数

工作频率	600千赫兹
长期测速精度	0.4%±5毫米/秒
最大底跟踪量程	不小于100米
盲区	不大于0.5米
测速范围	±6.5米/秒
最大数据更新率	10赫兹

• 机械&接口参数

耐压深度	100米（大深度可定制）
尺寸	换能器：直径75 X 高40毫米（不含连接器）
	电子机箱：长123 X 宽97 X 高51毫米（不含连接器）
重量	换能器：0.5千克（空气中,不含电缆）
	电子机箱：0.47千克（空气中,不含电缆）
平均功耗	不大于20瓦（典型值）
通信接口	采用RS422和网络接口

海底鹰深海科技股份有限公司 云南省昆明市西山区西园路718号 www.hdyocean.com 400-671-4130